

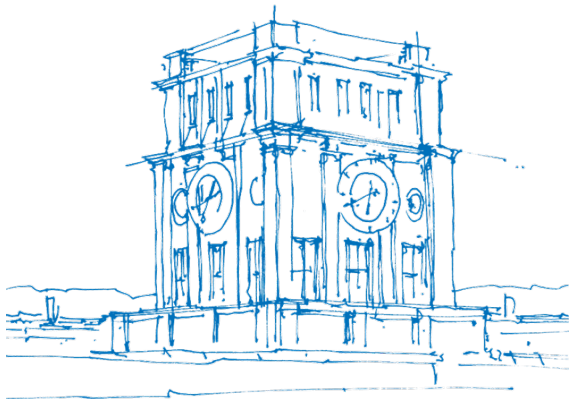
Grundlagen: Betriebssysteme und Systemsoftware

Tutorübung

Mario Delic

Lehrstuhl für Connected Mobility
School of Computation, Information and Technology
Technische Universität München

Übungswoche 3



TUM Uhrenturm

Prozesse

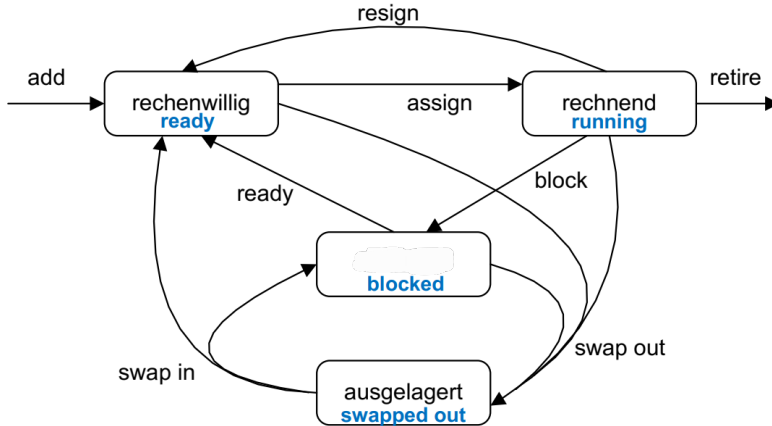
Basics

Ein **Prozess** stellt ein Programm in Ausführung da. Er gruppiert Ressourcen und besitzt einen Kontrollfluss.

Threads stellen einen Kontrollfluss dar. Sie sind **Aktivitätsträger**.

User-Level Threads: Durch eine Programmbibliothek implementiert. BS hat keine Kenntnis. 'Simulierte' Nebenläufigkeit.

Kernel-Level Threads: Der Kernel sieht und verwaltet die Threads. 'Echte' Nebenläufigkeit möglich.



$PID = 553 \xrightarrow{\text{fork()}} \overset{\text{child}}{PID: \underline{354}}$
 $PPID: 553$

fork(): Systemcall zur Erzeugung eines Kindprozesses.

Der Kindprozess ist eine **Kopie** des Elternprozesses und erbt seine Daten. **Copy-on-write** memory wird dabei erst kopiert, wenn **schreibend** darauf zugegriffen wird.

Return-value: im parent = child PID; im child = 0.

Kommunikation durch z.B. Signale: (**kill(int pid, int signal)**: Sende ein Signal an Prozess pid; **exit(...)**: Beendet Prozess.) *oder shared memory, pipes etc.*

pthread_create(...): Funktion zur Erstellung eines neuen Threads.

(**pthread_join(pthread t, ...)** Aufrufernder Thread wartet bis t fertig ist; **pthread_exit(...)**: Thread wird beendet.);

↳ oder pthread_detach

Prozesse

Attribute

Per-process items

Address space
Global variables
Open files
Child processes
Pending alarms
Signals and signal handlers
Accounting information

Per-thread items

Program counter
Registers
Stack
State

Aufgabe 1

Scheduling

Genau Angabe lesen!

Es seien 3 Prozesse (P_1, P_2, P_3) gegeben.

Ihre Ankunftszeit A_i am Scheduler sei jeweils (0, 5, 2).

Ihre Rechenzeiten R_i betragen jeweils (7, 3, 4).

→ Kontextwechsel = Dispatch!

Nehmen Sie an, dass ein Kontextwechsel eine Zeiteinheit benötigt. Die Aktivierung des Schedulers kann in dieser Aufgabe vernachlässigt werden. Modellieren Sie den Scheduler/Dispatcher als einen eigenständigen Prozess.

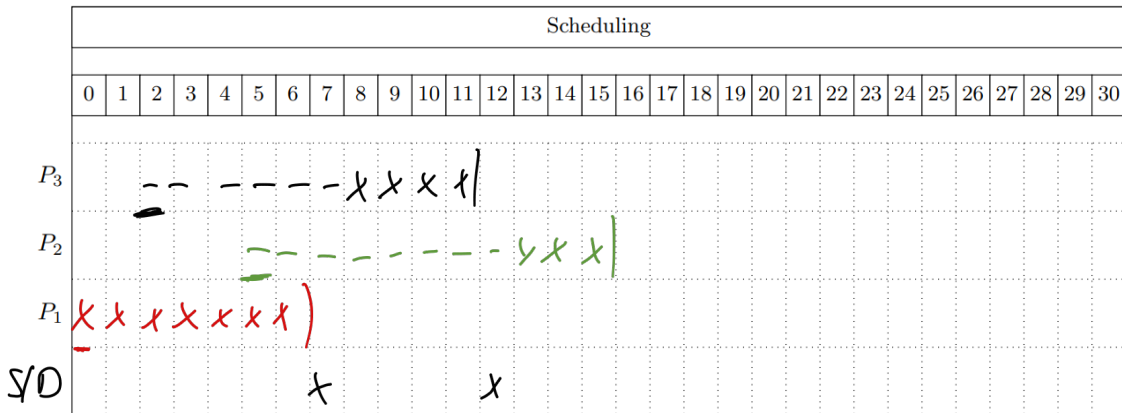
Skizzieren Sie unter diesen Annahmen den Ablauf der Prozesse in einem Gantt-Diagramm für folgende Schedulingstrategien.

Hinweis: Vernachlässigen Sie den initialen Kontextwechsel. Beginnen Sie im ersten Zeitslot mit dem ersten rechnenden Prozess.

Aufgabe 1a: First-Come-First-Served

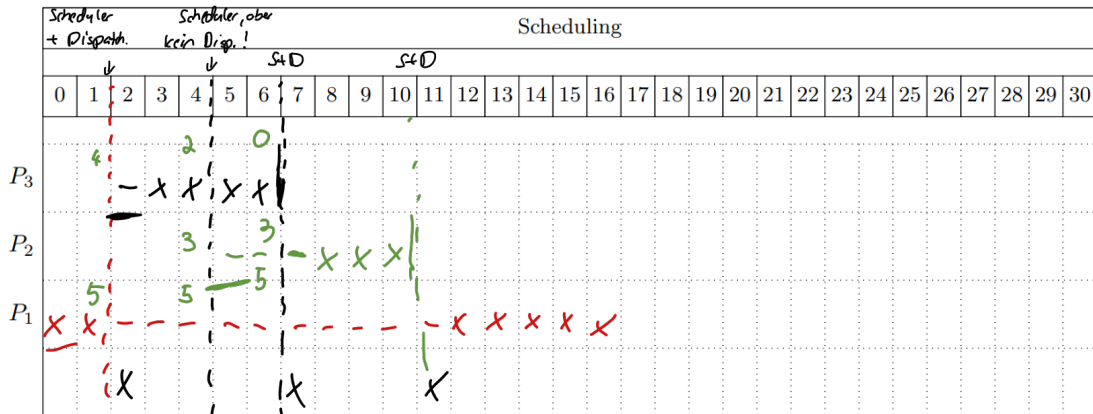
FCFS: **Non-preemptive**, Prozesse werden in der **Reihenfolge ihrer Ankunftszeiten** abgearbeitet.

$$\vec{P} = (P_1, P_2, P_3) \rightarrow \vec{a} = (\underline{0}, \underline{5}, \underline{2}); \vec{r} = (\underline{7}, 3, 4)$$



Aufgabe 1b: Shortest Remaining Time Next

SRTN: **Preemptive**, Auswahl des Prozesses mit der kürzesten verbleibenden Rechenzeit,
Unterbrechungen erfolgen nur beim Eintreffen eines neuen Prozesses. \rightarrow *Scheduler aktivierung!*
 $\vec{P} = (P_1, P_2, P_3) \rightarrow \vec{a} = (0, 5, 2); \vec{r} = (7, 3, 4)$



Scheduler evaluiert nach jedem Zeitquantum
welcher Prozess weiterrechnen soll!

Aufgabe 1c: Round Robin



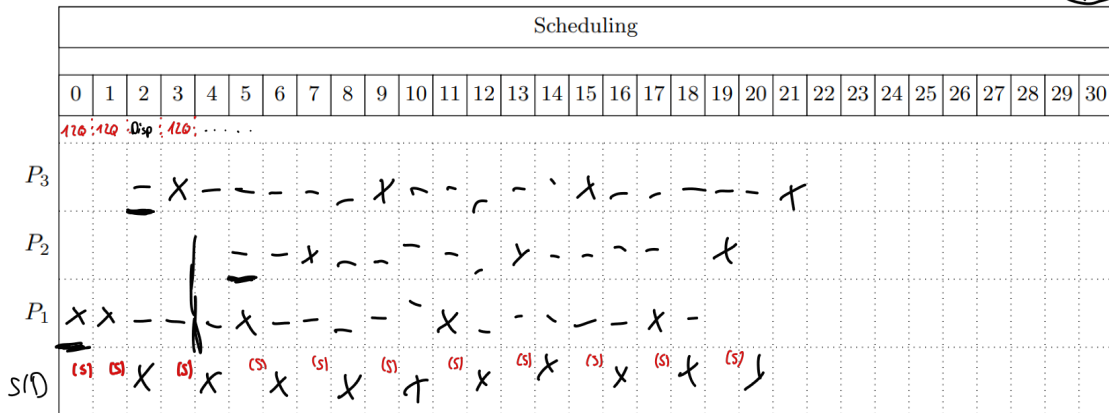
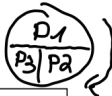
ab ZE 2.:



ab ZE 5

RR mit einem Zeitquantum von einer Zeiteinheit und zyklischer Abarbeitung der Prozesse
(statische Prioritäten, Sortierung nach der PID (=Index))

$$\vec{P} = (P_1, P_2, P_3) \rightarrow \vec{a} = (0, 5, 2); \vec{r} = (7, 3, 4)$$



Scheduler evaluiert nach jedem Zeitquantum
welcher Prozess weiterrechnen soll!

Aufgabe 1d: Round Robin 2



ab 2.

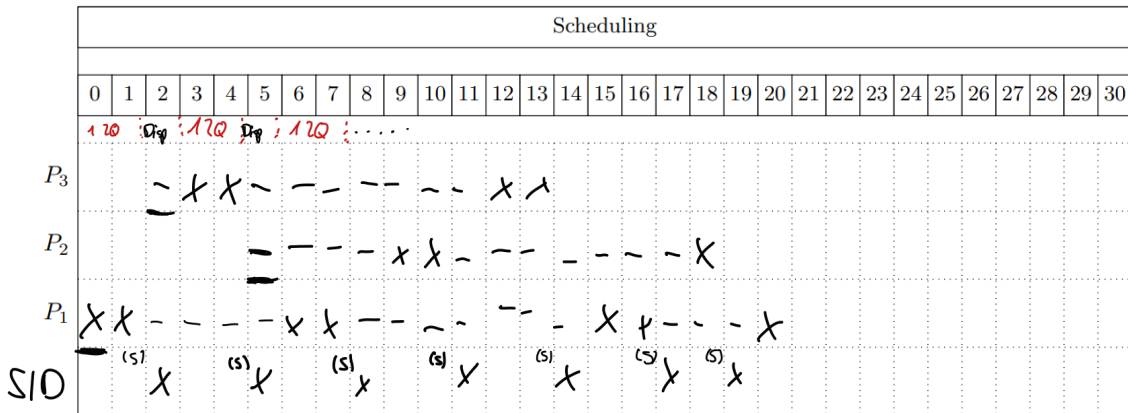


ab 5.



RR mit einem Zeitquantum von 2 Zeiteinheiten und zyklischer Abarbeitung der Prozesse (statische Prioritäten, Sortierung nach der PID (=Index)).

$$\vec{P} = (P_1, P_2, P_3) \rightarrow \vec{a} = (0, 5, 2); \vec{r} = (7, 3, 4)$$



Aufgabe 2: Priority RR Scheduling

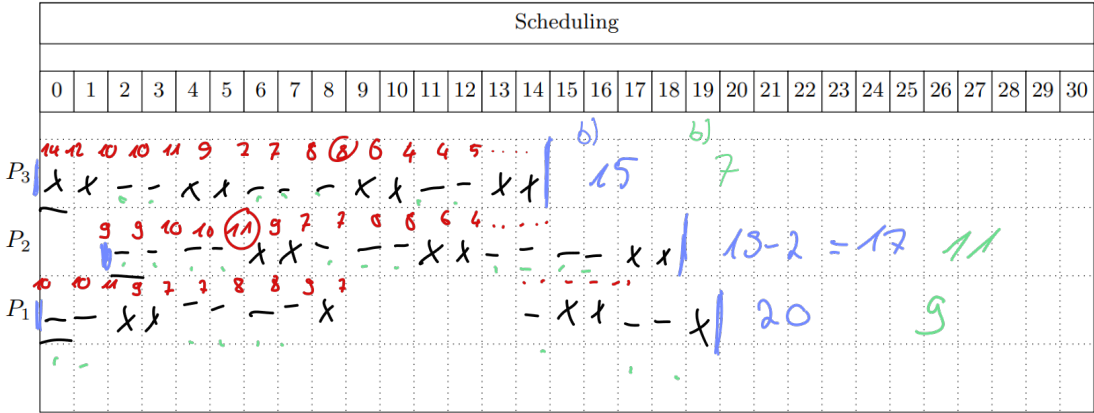
Priorisiertes RR Verfahren:

- Zeitquantum $q = 2$ Zeiteinheiten (ZE)
- Initialprioritäten $(I_1, I_2, I_3) = (10, 9, 14)$
- Ankunftszeiten: $(0, 2, 0)$
- Rechenzeiten: $(6, 6, 8)$
- Bei I/O: Komplettunterbrechung für 5 ZE

- 2 wenn rechnend noch 1 ZE
+ 1 wenn rechenwillig noch 2 ZE

Aufgabe 2: Priority RR Scheduling

$$\vec{P} = (P_1, P_2, P_3) \rightarrow \vec{I} = (10, 9, 14); \vec{A} = (0, 2, 0); \vec{R} = (6, 6, 8)$$



Aufgabe 2: Priority RR Scheduling

Berechnen Sie die mittlere Wartezeit \overline{W} und die mittlere Verweilzeit \overline{V} für dieses Szenario.

$$\overline{W} = \frac{\sum_{i=1}^n w_i}{n} \quad \overline{V} = \frac{\sum_{i=1}^n v_i}{n}$$

Mittlere Verweilzeit \overline{V} :

Mittlere Wartezeit \overline{W} :

Aufgabe 2: Priority RR Scheduling

Berechnen Sie die mittlere Wartezeit \overline{W} und die mittlere Verweilzeit \overline{V} für dieses Szenario.

$$\overline{W} = \frac{\sum_{i=1}^n w_i}{n} \quad \overline{V} = \frac{\sum_{i=1}^n v_i}{n}$$

Mittlere Verweilzeit \overline{V} :

- v_1 : 20 Zeiteinheiten
- v_2 : 17 Zeiteinheiten
- v_3 : 15 Zeiteinheiten
- $\overline{V} = (20 + 17 + 15)/3 = 52/3 = 17,33$

Mittlere Wartezeit \overline{W} :

Aufgabe 2: Priority RR Scheduling

Berechnen Sie die mittlere Wartezeit \overline{W} und die mittlere Verweilzeit \overline{V} für dieses Szenario.

$$\overline{W} = \frac{\sum_{i=1}^n w_i}{n} \quad \overline{V} = \frac{\sum_{i=1}^n v_i}{n}$$

Mittlere Verweilzeit \overline{V} :

- v_1 : 20 Zeiteinheiten
- v_2 : 17 Zeiteinheiten
- v_3 : 15 Zeiteinheiten
- $\overline{V} = (\underline{20} + \underline{17} + \underline{15})/3 = 52/3 = \underline{17,33}$

Mittlere Wartezeit \overline{W} :

- w_1 : 9 Zeiteinheiten
- w_2 : 11 Zeiteinheiten
- w_3 : 7 Zeiteinheiten
- $\overline{W} = (\underline{9} + \underline{11} + \underline{7})/3 = 27/3 = \underline{9}$

Aufgabe 3

Noch mehr C

- a) Betrachten Sie die nachfolgende Implementierung einer Bibliotheksfunktion. Um welche Funktion handelt es sich? Was ist natürlichsprachlich die Abbruchbedingung?

```
void fct(char *s, const char *t) {  
    while(*s++ = *t++);  
}
```

- b) Wie unterscheiden sich die folgenden Typdeklarationen? Es gilt: `sizeof(void*)==8` und `sizeof(int)==4`

```
struct v {  
    char a;  
    short h;  
    struct v *o;  
}
```

Listing 1: Variante 1

```
struct v {  
    struct v *o;  
    short h;  
    char a;  
}
```

Listing 2: Variante 2

Aufgabe 3

Noch mehr C

*char * str = malloc(3);*

str = "abc";

FALSCH ↯ hier wird nur Pointer assigned

- a) Betrachten Sie die nachfolgende Implementierung einer Bibliotheksfunktion. Um welche Funktion handelt es sich? Was ist natürlichsprachlich die Abbruchbedingung?

```
void fct(char *s, const char *t) {  
    while(*s++ = *t++);  
}
```

s und t sind Anfänge von strings. Der Funktion heißt strcpy(). Der string t wird Byte für Byte in s kopiert.

Der return-value eines Assignments (=) ist das, was zugewiesen wurde. Die while-Schleife terminiert also sobald ein NULL-Byte assigned wurde, sprich: das Ende des strings t erreicht wurde.

Besser: `char *strncpy(char *dest, const char *src, size_t n)`

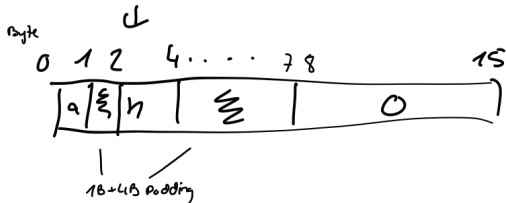
Aufgabe 3

Noch mehr C

b) Wie unterscheiden sich die folgenden Typdeklarationen? Es gilt: $\text{sizeof}(\text{void}^*) == 8$ und $\text{sizeof}(\text{short}) == 2$

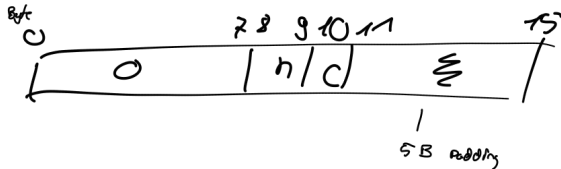
```
struct v {
    char a;
    short h;
    struct v *o;
}
```

Listing 1: Variante 1



```
struct v {
    struct v *o;
    short h;
    char a;
}
```

Listing 2: Variante 2



Aufgabe 3

Noch mehr C

b) Wie unterscheiden sich die folgenden Typdeklarationen? Es gilt: `sizeof(void*)==8` und `sizeof(short)==2`

```
struct v {  
    char a;  
    short h;  
    struct v *o;  
}
```

Listing 1: Variante 1

```
struct v {  
    struct v *o;  
    short h;  
    char a;  
}
```

Listing 2: Variante 2

Alignment-Anforderungen führen zu Padding. Padding richtet sich nach dem größten Element des structs (hier: Pointer). Die Größe ist für beide structs identisch. Das Layout im Speicher ist aber sehr wohl unterschiedlich. C sortiert die Elemente einer Struktur nicht um. Es kann bei structs zu Problemen kommen, wenn Softwarekomponenten verschiedene struct-Definitionen nutzen und Instanzen davon austauschen.

Aufgabe 3

Noch mehr C

- c) Betrachten Sie folgendes C-Programm, welches die n -te harmonische Zahl $H_n = 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{3} + \dots + \frac{1}{n} = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k}$ berechnet.

Beschreiben Sie etwaige Programmierfehler, die im obigen Programm gemacht wurden und erklären Sie kurz, wie sie sich auf das Programm auswirken.

Ein Array wurde in einer Unterfunktion auf dem Stack alloziert und wird dann zur weiteren Verwendung returned. Der Pointer / Stackbereich ist aber nach dem Funktionsreturn invalide! Um ein Array zu returnen und weiterzuverwenden muss es mit malloc/calloc auf dem heap alloziert werden.

Aufgabe 3

```
1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3
4  // Returns the first n harmonic numbers
5  double* harmonic_numbers(unsigned int n) {
6      double result[n];           result = malloc(n * sizeof(double))
7      result[0] = 1.0;
8
9      for (unsigned int i = 1; i < n; i++) {
10         result[i] = result[i-1] + (1.0 / (double) (i + 1));
11     }
12     return result;  ↵
13 }
14
15 void print_harmonics(unsigned int n) {
16     if (n == 0) return;
17     double *result = harmonic_numbers(n);  ↵
18     for (unsigned int i = 0; i < n; i++) {
19         printf("%f\n", result[i]);
20     }
21 }
22 // [...]
```